

CONSIGLIO NAZIONALE DELLE RICERCHE ISTITUTO DI SCIENZE MARINE SEZIONE DI GEOLOGIA MARINA (BOLOGNA)



RAPPORTO TECNICO SULL'ATTIVITÀ DI Elaborazione Sismica della Linea CROP M-6A



VALENTINA FERRANTE

ISMAR BOLOGNA RAPPORTO TECNICO N. 103

Bologna, Marzo 2007

INTRODUZIONE

Il Progetto CROP rappresenta il programma italiano di esplorazione geofisica della crosta profonda realizzato a partire dal 1986 dal Consiglio Nazionale delle Ricerche (CNR) in collaborazione con da due importanti aziende del settore energetico quali l'ENI-AGIP e l'ENEL.

Nell'ambito del Progetto CROP, i sotto-progetti CROP MARE I (1991) e CROP MARE II (1993-94) sono stati realizzati con l'obbiettivo di definire la struttura crostale profonda dei mari italiani e correlare le conoscenze a mare con quelle a terra.

La linea sismica M-6A (Figura 1), parte dell'ampio dataset CROP MARE I, si estende per circa 134 km dal margine continentale siciliano al mar Tirreno meridionale attraversando il Bacino di Cefalù e l'Alto di Solunto.



Figura 1: inquadramento geografico e posizionamento della linea CROP M-6A.

Questa zona, oggetto già di numerosi studi di carattere geologico (Bacini Sedimentari, 1980; Fabbri et al. 1981;Catalano et al., 1996; Pepe et al., 2000, 2004, 2005; Scrocca et al., 2006) e geofisico (Chironi et al., 2000; Giunta et al., 2004) è caratterizzata da una intensa sismicità strumentale di medio-bassa magnitudo (Castello et al., 2006) ed è stata ultimamente interessata da una sequenza di terremoti che si sono concentrati prevalentemente a largo di Palermo. All'evento principale del 6 Settembre 2002, (M=5.8) sono succedute numerose repliche di minore intensità (M \leq 3.9) la cui distribuzione mostra la presenza di un addensamento di eventi sismici orientato OSO-ENE e localizzato sulla regione dell'Alto di Solunto (Figura 2).



Figura 2: localizzazione degli epicentri successivi al terremoto del 6 Settembre 2002 (pallini rossi) sovrimposta alla mappa batimetrica. La sismicità, ricavata da Castello et al. (2006), è disposta lungo una fascia quasi perpendicolare all'Alto di Solunto. La linea M-6A attraversa obliquamente questo settore.

Recentemente è stato avviato un progetto che coinvolge l'Università di Roma "La Sapienza", l'Istituto Nazionale di Geofisica e Vulcanologia e il Dipartimento della Protezione Civile che si propone uno studio più dettagliato delle strutture superficiali e profonde dell'off-shore della Sicilia settentrionale, per contribuire ad una migliore definizione della geometria e delle caratteristiche delle sorgenti sismogenetiche presenti. A tal fine è stata avviata una completa rielaborazione della linea sismica CROP M-6A oggetto di questo rapporto tecnico.

L'acquisizione della M-6A è stata eseguita dall'OGS di Trieste nel 1991 ed è stata portata a termine con le metodologie standard della sismica a riflessione multicanale opportunamente parametrizzate per una penetrazione crostale profonda.

I parametri di acquisizione sono riportati nella Tabella 1.

Tabella 1: Parametri di registrazione							
Contractor	O.G.S						
Vessel	OGS Expolra						
System	SN 358-DMX						
Record Lenght	17000 ms						
Filter L.C.	OUT						
H.C.	77 Hz 70 Db/Oct						
Sampling interval	4 ms						
Coverage	45						
Sorgente							
Energy Source	Air Gun						
AVG. Source Depth	8 m						
Shot interval	50 m						
N° of Subarrays	8						
Total Volume	4906 cu inc						
Cavo							
Single Streamer Lenght	4500 m						
N° of Group	180						
Hydrophones for Group	32						
Group Interval	25 m						
AVG. Cable Depth	12 m						

Nel 2006 i dati sono stati forniti dalla Banca Dati CROP ed elaborati presso la sede di Geologia Marina di Bologna dell'Istituto di Scienze del Mare (ISMAR) del CNR presso il quale sono disponibili sia gli elaboratori che il software necessario per il *processing* dei dati sismici a riflessione multicanale (FOCUS-DISCO Paradygm Geophysical su Sun Spark Station).

I dati in formato SEGY su supporto ottico (DVD), consistono di tracce acquisite fino a 17 s ricampionate a 8 ms. Il ricampionamento a 8 ms è associato ad un pre-filtraggio *anti-alias* con sottrazione delle frequenze superiori a quella di Nyquist (da una frequenza massima di acquisizione di 77 Hz ad una di 62.5 Hz). L'elaborazione si è articolata in due fasi:

- 1. una elaborazione standard per valutare la qualità dei dati ed individuare le principali problematiche da risolvere attraverso una sequenza più elaborata;
- 2. una sequenza di elaborazione avanzata, mirata alla rimozione delle multiple.

FASE I: SEQUENZA DI ELABORAZIONE STANDARD

La prima fase di elaborazione si è svolta secondo i seguenti punti:

- 1. Read SGY Data and Write Data in Focus-Disco internal format
- 2. Editing
- 3. Geometry Reconstruction
- 4. Deconvolution
- 5. CMP Sorting
- 6. Preliminary Velocity Analyses
- 7. NMO and DMO correction
- 8. Accurate Velocity Analyses
- 9. Stack

10. Time Migration

11. Time Variant Filter and Plotting

1. Read SGY Data and Write Data in Focus-Disco internal format

I dati sono stati trasformati nel formato interno FOCUS-DISCO (Appendice-1) per permetterne l'elaborazione.

2. Editing

Questa fase preliminare, necessaria per la successiva elaborazione ed estremamente onerosa in termini di tempo uomo, ha permesso di determinare la qualità del segnale esistente. Durante questa fase sono state esaminate le singole *Shot Gather* con l'obbiettivo di individuare quegli scoppi in cui sono presenti segnali dovuti ad una non corretta sincronizzazione degli elementi della stringa sorgente (Figura 3), canali rumorosi, *spikes* e tracce con polarità invertita (Figura 4). Gli eventi anomali sono stati rimossi con una procedura semi-automatica (Appendice-3).

3. Geometry Reconstruction

Sulla base dei parametri di registrazione e sulla base della geometria del sistema sorgentericevitori (Tabella 2) è stata ricostruita la corretta geometria di acquisizione dei dati (Appendice-2). Tali informazioni sono necessarie per il successivo passaggio di *CMP Sorting*.

Tabella 2: Parametri di acquisizione						
Lunghezza della registrazione	17000 ms					
Intervallo di campionamento	8 ms					
Numero di canali	180					
Canale vicino	1					
Offset Sorgente-Ricevitore	150 m					
Distanza tra i Canali	25 m					
Distanza tra gli Scoppi	50 m					
Copertura	45					



Figura 3: esempio di miss-fire sugli scoppi della Linea CROP M-6A



Figura 4: nelle Shot Gather sono state individuate diverse tipologie di tracce considerate "rumorose": tracce con polarità invertita (chan 4 e 156), tracce con un basso contenuto in frequenza dovute al mal funzionamento dei canali di ricezione (chan 41 e 42), *spikes* ecc. che successivamente sono state rimosse con una procedura semi-automatica.

4. Deconvolution

La deconvoluzione predittiva *pre-stack* ha come scopo quello di aumentare la risoluzione verticale della sezione e attenuare il segnale associato alle multiple. Questa agisce attraverso la compressione dell'effettiva ondina sorgente riducendo così tutte le possibili ripetizioni periodiche del segnale entro una finestra di predizione opportunamente calibrata. A tal fine, la distanza di predizione (*prediction lag*) è stata selezionata valutando una serie di sezioni con deconvoluzione applicata e relative funzioni di autocorrelazione in cui il valore del *lag* predittivo variava con intervalli di 8 ms tra il primo ed il secondo zero della funzione di autocorrelazione della sezione non deconvoluta. La scelta è ricaduta sul valore della distanza di predizione che meglio minimizzava la funzione di autocorrelazione oltre lo *zero lag*. I parametri utilizzati per la deconvoluzione predittiva (Appendice-3) sono riportati nella tabella 3. L' algoritmo così calibrato è stato applicato su tutta la sezione con una finestra tempo, per il calcolo del filtro predittivo, pari a 3000 ms e progettata in modo da seguire l'andamento del fondo mare.

Tabella 3: Parametri di Deconvoluzione							
Lunghezza dell'Operatore	255 ms						
Prediction Lag	32 ms						
Pre-Whitening	2%						

5. CMP Sorting

La procedura di *Sorting* permette, richiamando le informazioni relative alla geometria di acquisizione (Appendice-3), di organizzare i dati in *Common Mid Point Gather (CMP)*. Ad ogni traccia, che in una *Shot Gather* è descritta in funzione della posizione sorgente-ricevitore, viene assegnato un punto detto "*midpoint*" posizionato a metà tra la sorgente ed il ricevitore. Tutte le tracce aventi lo stesso "*midpoint*" vengono quindi raggruppate insieme a formare una *CMP Gather*. Generalmente si usa in modo equivalente il termine *CDP Gather (Common Depth Point)* con le relative approssimazioni.

6. Preliminary Velocity Analyses

Le Analisi di velocità sono state fatte allo scopo di ottenere una sezione stack preliminare che ci aiutasse a visualizzare in modo rapido le strutture presenti in profondità e a constatare la qualità del rapporto segnale/rumore. Le analisi di velocità sono state eseguite in modo interattivo nel programma FOCUS (modulo VELDEF nell'Appendice-4) su gruppi di 4 *CDP Gathers (Super Gathers*) selezionati con un intervallo di 1250 m (ogni 100 CDP), e di 625 m (ogni 50 CDP) in corrispondenza di scarpate e rilievi morfologici. L'output di ogni singola analisi è una tabella in cui sono riportati i valori della velocità (*Velocità Quadratiche Medie, VRMS*) in funzione della profondità espressa in tempi doppi (*TWT*).

7. NMO & DMO Corrections

Le velocità ottenute sono state utilizzate per applicare le correzioni di *NMO* (*Normal MoveOut*) e di *DMO* (*Dip MoveOut*) (Appendice-5). La correzione di *NMO* elimina le differenze nei tempi di percorso delle tracce afferenti ad uno stesso *CDP*: le iperboli di riflessione vengono riferite al tempo necessario per compiere il tragitto minore tra la sorgente ed il ricevitore, ovvero al tempo t_0 intercorso in una riflessione verticale in cui la posizione della sorgente e del ricevitore coincidono.

Se il *NMO* viene applicato correttamente le iperboli assumono un andamento virtualmente rettilineo e la *CDP Gather* viene trasformata in una sezione a *zero-offset*.

La correzione di *DMO* è analoga alla precedente ma tiene conto anche dei riflettori inclinati rimuovendo i conflitti di immersione presenti e facilitando dunque le successive analisi di velocità. Per la Linea M-6A si è optato per una correzione di *DMO* applicata sulle *Shot Gathers*, utilizzando un modulo (SHOTDMO nell'Appendice-5) che si basa su un algoritmo che lavora nel dominio delle frequenze e del numero d'onda (Cabrera and Levy, 1989).

8. Accurate Velocity Analyses

Dopo la correzione di *DMO* il segnale sismico presenta un maggior rapporto segnale/rumore: il segnale "buono" è rafforzato mentre le multiple e le diffrazioni sono "indebolite". A questo punto si è deciso di fare nuove analisi di velocità più accurate (Appendice-6). Lavorando in modo interattivo è stato possibile applicare in tempo reale una nuova correzione di *NMO* e verificarne l'efficacia.

Nella Figura 5 è mostrato un esempio di analisi di velocità interattiva: nel pannello di sinistra è rappresentata una *Super Gather* mentre in quello di destra la coerenza del segnale. Ad ogni riflessione è associato un definito picco di coerenza in corrispondenza del quale il programma calcola e mostra la velocità quadratica media dell'onda.

Particolare attenzione è stata posta al problema delle multiple. Queste riflessioni presentano dei picchi di coerenza associati a velocità molto basse che, risultando poco plausibili in un corretto profilo di velocità, sono stati accuratamente evitati durante le analisi.



Figura5: pannello interattivo per le analisi di velocità. A sinistra la *Super Gather* composta da 4 *CDP* e a destra i picchi di coerenza associati alle riflessioni.

Nella Figura 6 l'applicazione in tempo reale del *NMO* mostra che laddove le riflessioni assumono un andamento orizzontale la *velocità di stack* scelta è corretta mentre, giustamente, le multiple rimangono sotto-corrette. Ciò ha importanti implicazioni in fase di *stack*, infatti il segnale multiplo che si va a sommare, non essendo in fase, si indebolisce ulteriormente.



Figura 6: pannello interattivo per le analisi di velocità. A sinistra la *Super Gather* dopo la correzione di *NMO*. Le iperboli di riflessioni vengono orizzontalizzate mentre la multipla rimane sotto-corretta.

Le singole analisi di velocità sono state spazialmente interpolate lungo tutta la linea sismica ed è stato possibile estrapolare il modello di velocità nel sottosuolo utilizzato nella procedura di *stack* (Figura 7).



Figura7: modello di velocità ottenuto dall'interpolazione di tutte le analisi di velocità

9. Stack

L'applicazione del *NMO* sulle *CDP Gather*, produce un fenomeno detto di "*NMO-stretching*" che coinvolge principalmente la zona degli *offset* lontani delle riflessioni più superficiali (Figura 8). In pratica si verifica una distorsione della frequenza del segnale: l'allungamento della traccia comporta un aumento del periodo dominante *T* che si traduce in una traslazione verso frequenze più basse. Per risolvere questo problema, prima dello *stack*, sulle *CDP Gather* è stato applicato un "*mute degli offset lontani*" (Appendice-7).



Figura 8: *CDP* corretto di *NMO* e *DMO*. Come conseguenza le tracce subiscono una distorsione in corrispondenza degli *offset* lontani. Per eliminare questo effetto indesiderato la porzione di segnale "deformata" viene eliminata.

L'applicazione del *NMO* tuttavia ha localmente corretto anche il segnale della multipla. Ciò si è verificato soprattutto nella regione degli *offset* vicini. Si è deciso di applicare, dunque, anche un *mute* degli offset interni, laddove i riflettori mostravano un andamento rettilineo (Figura 9).



Figura 9: mute degli offset interni per indebilire la multipla in fase di stack.

Apportate queste correzioni è stato fatto lo *stack* che in pratica consiste nella somma algebrica delle tracce contenute in una *CDP Gather*. La procedura applicata a tutta la sezione ha fornito una prima immagine interpretabile delle strutture di sotto-superficie (Figura 10).



Figura 10: confronto tra la sezione *stack* preliminare (sopra) e la sezione ottenuta dopo l'elaborazione descritta nel testo (sotto). Si noti come sia le iperboli di diffrazione che le multiple siano notevolmente attenuate e come sia aumentata la risoluzione all'interno della sezione. I parametri di *plotting* (filtro, bilanciamento delle tracce, *AGC* e guadagno) sono i medesimi per le due sezioni.

10. Time Migration

La migrazione in tempi è un procedimento che serve a migliorare la risoluzione laterale della sezione sismica al fine di renderla quanto più possibile simile ad una sezione geologica e quindi più facilmente interpretabile. Questa procedura fondamentalmente genera due effetti: riporta i riflettori inclinati nella loro posizione geometrica reale e migliora la risoluzione di oggetti strutturalmente complessi come i piani di faglia, pieghe ecc.

La scelta del tipo di migrazione da applicare si è basata sui risultati ottenuti dalla precedente elaborazione. Le analisi di velocità hanno mostrato variazioni sia laterali che verticali delle velocità nei diversi mezzi attraversati, mentre l'esame della sezione *stack* ha messo in evidenza alcuni riflettori profondi, inclinati, la cui geometria voleva essere meglio rappresentata. A tale scopo si è deciso di utilizzare un algoritmo di migrazione (modulo MIGFX nell'Appendice-8) che si basa su una approssimazione alle differenze-finite dell'equazione dell'onda (Clearbout, 1985; Yilmaz, 1987). Le velocità di migrazione applicate sono quelle di *stack* scalate al 30%.

11. Time Variant Filtering and Plotting

Al termine dell'elaborazione si è proceduto a calibrare alcuni parametri che, utilizzati nella fase di *plotting*, rendessero la sezione *stack* e la sezione migrata quanto più possibile interpretabili. Sulla sezione *stack* è stato analizzato il contenuto in frequenza del segnale per vedere la variazione dello spettro delle frequenze con la profondità (*TWT*). È stato quindi progettato un filtro tempo variante (*Time Variant Filter*, Appendice-9) che preservasse le alte frequenze all'interno dei bacini e mettesse in evidenza le strutture presenti in profondità. Sono stati considerati due riflettori di riferimento: il fondo mare (A) ed un riflettore (B) caratterizzato da grande ampiezza e continuità laterale posto alla base della copertura sedimentaria più superficiale. A partire da questi due riflettori, i parametri del filtro tempo variante sono quelli descritti nella tabella 4.

Tabella 4: Filtro Tempo Variante						
Tipologia	Passa Banda					
Lunghezza dell'Operatore	256 ms					
Intervallo da A a B	5-10-44-56 Hz					
Intervallo da B a (B+ 1000ms)	4-8-32-44 Hz					
Intervallo da (B + 1000 ms) a (B+3000 ms)	3-6-24-32 Hz					
Intervallo da (B + 3000 ms) a fine sezione	2-4-16-24 Hz					

Infine l'ampiezza delle tracce è stata bilanciata su tutta la sezione ed è stato applicato un *AGC* (*Automatic Gain Control*) con una finestra di 500 ms.

FASE II: SEQUENZA DI ELABORAZIONE MIRATA

A questa elaborazione standard è seguita una fase in cui sono stati portati avanti diversi tentativi mirati ad una maggiore attenuazione delle riflessioni multiple e ad un miglioramento del rapporto segnale/rumore nella zona più profonda della sezione. L'esame delle sezioni *stack* e delle migrate ottenute dalla precedente elaborazione hanno infatti evidenziato che la presenza di multiple di lungo periodo interferisce con il segnale sismico principale limitando l'interpretabilità delle strutture più profonde. Le tecniche utilizzate in questa seconda fase del lavoro sono state:

12. Predictive Deconvolution based on wather depth

13. Slant-Stack and Filtering Multiple Reflections via Karhunen-Loewe Transform

12. Predictive Deconvolution based on water depth

Per attenuare le multiple di lungo periodo e cioè quelle che "ricalcano" l'andamento del fondomare è stata utilizzata una deconvoluzione predittiva in cui il *prediction lag* è stato calcolato in funzione della profondità dell'acqua (Appendice-10). I nuovi parametri di deconvoluzione sono riportati nella tabella 5.

Tabella 5: Parametri di Deconvoluzione						
Lunghezza dell'Operatore	255 ms					
Prediction Lag	0.9 WDepth ms					
Pre-Whitening	2%					

Poiché la deconvoluzione è un processo di tipo lineare per avere una verifica immediata della validità della nuova procedura abbiamo preferito fare un test sulle *CDP Gather* anziché sugli scoppi. Inoltre, poiché la correzione di *DMO* è un processo che comunque modifica il dato di partenza, abbiamo utilizzati dati privi di tale correzione.

La Figura 11 mostra una *CDP Gather* sulla quale è stata applicata la deconvoluzione. Il confronto tra i dati pre- e post-deconvoluzione tuttavia sembra lasciare inalterato il segnale contenuto nelle *CDP Gather* e non avere alcun effetto sulla multipla che rimane ancora molto evidente. Per tale motivo si è proceduto ad ulteriori tentativi.



Figura 11: l'applicazione della deconvoluzione predittiva con il *prediction lag* funzione della profondità dell'acqua non sembra produrre alcun effetto sulla multipla presente a circa 8750 ms.

13. Slant-Stack and Filtering Multiple Reflections via Karhunen-Loewe Transform

Un altro modo per attenuare le riflessioni multiple è quello proposto nel modulo KLTRANS di FOCUS-DISCO (Appendice-11) che utilizza la trasformata di Karhunen-Loewe. Il corretto funzionamento di questa procedura si basa sulla possibilità di poter distinguere in modo evidente le multiple dalle altre riflessioni.

Sulle *CDP Gather* corrette di *DMO* sono state fatte nuove analisi di velocità mirate a correggere di *NMO* le multiple. In questo modo le multiple contenute nelle *CDP Gather* hanno assunto un andamento orizzontale mentre le riflessioni dovute a reali contrasti di impedenza acustica sono state sovra-corrette. La trasformata K-L opera quindi sui dati filtrando l'energia associata agli eventi orizzontali, ovvero le multiple, e lascia inalterata quella degli eventi sovra-corretti. Nella Figura 12 è mostrato un esempio pratico del metodo descritto: la multipla, ad una profondità di 8750 ms viene corretta di *NMO* e filtrata attraverso la trasfornata K-L. La rimozione della correzione di *NMO* sulle multiple permette infine di procedere con la successiva elaborazione.



Figura 12: attenuazione della multipla attraverso la trasformata K-L.

Dalla figura 12 si osserva però che la trasformata K-L ha operato in modo discreto filtrando la multipla soprattutto sugli *offset* vicini. Per ottenere un miglioramento del rapporto segnale/rumore e produrre una maggiore attenuazione delle multiple e di altri eventi a bassa velocità è stato fatto un tentativo di filtraggio dei dati nel dominio " τ - p" applicando, prima della trasformata K-L, uno *slant-stack* convenzionale (Appendice-11) con i parametri riportati nella tabella 6.

Tabella 6: Parametri di Slant Stack						
Max. Dip Scan	-680 μs/m					
Min. Dip Scan	40 µs/m					
Step	4 μs/m					
Rho Filter Length	128 ms					

La Figura 13 mostra la qualità del dato dopo lo *slant-stack* e dopo il filtraggio tramite la tasformata K-L. Il " τ - p" migliora il rapporto segnale/rumore al di sopra della multipla, osservabile ad una profondità di 8750 ms, e filtra il segnale multiplo sugli *offset* lontani introducendo tuttavia del rumore. Dopo l'applicazione della trasformata K-L, la multipla è quasi completamente filtrata ma il rapporto segnale/rumore nella parte alta del *CDP* è diminuito.



Figura 13: confronto tra una *CDP Gather* prima e dopo l'applicazione dello *slant-stack* e della trasfornmata K-L per l'attenuazione delle multiple.

CONCLUSIONI

L'attività di elaborazione della linea CROP M-6A si è conclusa con la produzione di una sezione migrata in tempi.

Le diverse procedure sperimentate nel corso dell'elaborazione allo scopo di rimuovere le multiple e di migliorare il rapporto segnale/rumore nella parte profonda della sezione non hanno prodotto risultati particolarmente significativi. La *Predictive Deconvolution based on the water depth* (punto 12) benché ben progettata non ha avuto alcun effetto sui dati; mentre l'applicazione dello *Slant-Stack* nel dominio "*tau – pi*" (punto 13) ha introdotto del rumore a bassa frequenza.

Buoni risultati si sono ottenuti applicando la sola trasformata K-L. Dopo questo tipo di filtraggio la multipla è risultata attenuata e la sezione *stack* è migliorata (Figura 14). Tuttavia sulla sezione migrata continua a rimanere un residuo di multipla caratterizzato da un alto contenuto in frequenze solo parzialmente attenuato da un *Time Variant Filter* progettato maggiormente verso le basse frequenze (Figura 14). Ciò nonostante la qualità della sezione è abbastanza buona.



Figura 14: in alto sezione *stack* della linea M-6A come risultato finale della sequenza di elaborazione avanzata; in basso sezione migrata in tempi.

BIBLIOGRAFIA

Al-Yahya, KamalM., 1991, Application of the partial Karhunen-Loeve transform to suppress random noise in seismic sections: *Geophys. Prosp.*, **39**, *no.* 1, 77-94.

Bacini Sedimentari, 1980. Dati geologici preliminari sul bacino di Cefalu` (Mar Tirreno). Ateneo Parm., *Acta Nat.* 16, 3 – 18.

Banca Dati CROP: <u>www.crop.cnr.it</u>.

Cabrera, J., and Levy, S., 1989. Shot dip moveout with logarithmic transforms. *Geophys.*, 54, 1038-1041.

Castello B., Selvaggi G., Chiarabba C. e Amato A., 2006. CSI Catalogo della sismicità italiana 1981-2002, versione 1.1. *INGV-CNT*, *Roma* <u>http://www.ingv.it/CSI/</u>.

Catalano, R., Di Stefano, P., Sulli, A., Vitale, P.F., 1996. Paleogeography and structure of the central Mediterranean: its offshore area. *Tectonophysics* 260, 291–323.

Chironi, C., De Luca, L., Guerra, I., Luzio, D., Moretti, A., Vitale, M., & Sea Land Group, 2000.

Crustal structures of the Southern Tyrrhenian Sea and the Sicily Channel on the basis of the M25, M26, M28, M39 WARR profiles. *Boll. Soc. Geol.* It., *119*, *189-203*.

Claerbout, J. F. 1985. Imaging the earth's interior. *Oxford: Blackwell Scientific Publications*. Fabbri, A., Gallignani, P., Zitellini, N., 1981. Geologic evolution of the Peri–Tyrrhenian sedimentary basins of Mediterranean margins. In: Wezel, F.C. (Ed.), Sedimentary Basins of Mediterranean Margins. *Tecnoprint, Bologna, Italy, pp. 101–126*.

Giunta, G., Luzio, D., Tondi, E., De Luca, L., Giorgianni, A., D'Anna, G., Renda, P., Cello, G., Nigro, F., Vitale, M., 2004. The Palermo (Sicily) seismic cluster of September 2002, in the seismotectonic framework of the Tyrrhenian Sea-Sicily border area. *Annals of Geophysics*, 47, (6), 1755-1770.

Pepe, F., Bertotti, G., Cella, F., Marsella, E., 2000. Rifted margin formation in the south Tyrrhenian Sea: a high-resolution seismic profile across the north Sicily passive continental margin. *Tectonics* **19**, 241–257.

Pepe, F., Bertotti, G., Cloetingh, S., 2004. Tectono-stratigraphic modelling of the north Sicily continental margin (southern Tyrrhenian sea). *Tectonophysics* **384** (1–4), 257–273.

Pepe, F., Sulli, A., Bertotti, G., Catalano, R., 2005. Structural highs formation and their relationship to sedimentary basins in the north Sicily continental margin (southern Tyrrhenian Sea): Implication for the Drepano Thrust Front. *Tectonophysics* **409**, 1-18.

D. Scrocca, C. Doglioni, R. Recanati, C. Chiarabba, V. Ferrante, M. Guerrini & M. Anastasio. Caratterizzazione delle principali strutture sismogenetiche nell'offshore della Sicilia settentrionale. Abstract at *GNGTS* – 2006.

Yilmaz, O. 1987. Seismic data processing. Tulsa, OK: Society of Exploration Geophysicists.

RINGRAZIAMENTI

Per la stesura di questo rapporto tecnico si ringrazia il Prof Carlo Doglioni (Dipartimento di Scienze della Terra, Università di Roma "La Sapienza"), il Dr. Davide Scrocca (Istituto di Geologia Ambientale e Geoingegneria, IGAG-CNR, Roma), il Dr. Luca Gasperini (Istituto di Scienze Marine, ISMAR-CNR, Sezione di Geologia Marina, Bologna), la Dr.ssa Gabriela Carrara (Responsabile Banca Dati CROP, Istituto di Scienze Marine, ISMAR-CNR, Sezione di Geologia Marina, Bologna), il Dr. Marco Ligi (Istituto di Scienze Marine, ISMAR-CNR, Sezione di Geologia Marina, Bologna), il Dr. G. Bortoluzzi (Istituto di Scienze Marine, ISMAR-CNR, Sezione di Geologia Marina, Bologna).

APPENDICE-1: LETTURA DEL FILE SEGY E SCRITTURA DEI DATI NEL FORMATO INTERNO FOCUS-DISCO

*JOB CROP M6A VALE READSEGY *CALL GIN 17000 8 180 ffid INCR SEGY DENSITY 6250 DEFINE SHOT 9 4 int TAPEOPT /TAPEFILE="M6A.sgy" REEL 1 100 105 LIST *CALL DSKWRT M6A_Shot.dsk *END

APPENDICE-2: RICOSTRUZIONE DELLA GEOMETRIA DEL CAVO SISMICO

*JOB	CROP	M6A	VALE	GEOMETRY	Y			
*CALL	DUMIN	8	17000	shot				
**	Geometry	y Reconst	truction					
*CALL	MARINE	2686	180	1	150	25	50	
100								
*CALL	GDSPLY	100	2785					
GEOPRNT								
CHART	CDP	NORMAL						
*END								

APPENDICE-3: FLUSSO DI ELABORAZIONE DALL'EDITING AL CDP SORTING

*JOB	CROP	M6A	VALE	SORTING	ł		
**	Read Da	ta From	n Disk				
*CALL	DSKRD	M6A_Sł	not.dsk				
**	Put Geo	metry :	into trac	e header			
*CALL	PROFILE	M6A	1				
**	Shot Ed	iting					
*CALL	EDIT	shot	chan				
ALL	KILL						
393	444	537	592	632	638	725	1015
1173	1980	1981	1982	1983	1984	1985	1986
2785							
**	Trace E	diting					
*CALL	EDIT	shot	chan				
SEL	100	2785	KILL				
23	29	41	42	64	123	124	132
156	172	173					
**	Trace E	diting	due to r	eversal p	olarity		
*CALL	EDIT	shot	chan				
SEL	100	2785	KILL				

-4							
**	Selectiv	ve Trace	Editing				
*CALL	EDIT	shot	chan				
SEL	672	673	KILL				
10	16	36	73				
SEL	674		KILL				
4							
SEL	676	680	KILL				
4	6	10	16	23	29	30	36
37	73	± 0	± 0	20	29	30	
SEL	684		KTLL				
6	001		1(1111				
SFI.	685		KTI.I.				
23	000						
25 971	926		VTII				
132	520						
**	Surgica	Trace M	Auting				
* С А Т Т	MITTE	shot	chan	0	NOTNT	NOTNT	
OFF	671	51100	Cilaii	0	NOINI	NOINI	
OF F C	11240	1 1	10000	16	10000	26	8600
27	12600	11 72	10000	10	10000	20	9800
	12600	13	9900				
	672	27	10700	7.0	11000	110	1 5 1 0 0
19	16700	37	12700	13	11200		15100
OFF	683	1.0	1 6 0 0 0				
6	16000	10	10000				
OF'F'	684						
16	14000	19	14000	23	14000	24	14000
37	15500	44	16000	73	14000		
OF'F'	730	_					
4	9200	5	9200	134	9400		
**	Surgical	l Trace M	Muting				
*CALL	MUTE	shot	chan	20	NOINT	INT	
OFF	288						
1	13000						
OFF	290						
1	14000						
**	Gapped I	Deconvolu	ution App	plied			
*CALL	DECONA	SHOT	CHAN	PE			HANN
KEYDEF	106	1	180				
GAP	255	TIME	32	0.2			
240	3240	3080	6080	240	17000	3080	17000
KEYDEF	108	1	180				
GAP	255	TIME	32	0.2			
240	3240	3088	6088	240	17000	3088	17000
KEYDEF	113	1	180				
GAP	255	TIME	32	0.2			
240	3240	3088	6088	240	17000	3088	17000
KEYDEF	2785	1	180				
GAP	255	TIME	32	0.2			
4000	7000	5056	8056	4000	17000	5056	17000
**	DC Bias	Removal	2000			2000	
*CALL	DEBTAS	0	17000				
**	Seismic	Traces ¹	Amplitude	e Equali	zation		
*CALL	BALANCE	shot	chan	- 	180		
CATEC	100	1	011011	-	100		
0	17000	<u> </u>	17000				
GATES	2785	1	T 1000				
0	17000	<u> </u>	17000				
0	T,000	5	T 1000				

**	Water L	ayer Mut	ing				
*CALL	MUTE	SHOT	CHAN	20	INT	INT	
ON	106						
1	240	60	1088	120	2080	180	3080
ON	108						
1	240	60	1088	120	2088	180	3088
ON	2785						
1	4000	60	4144	120	4512	180	5056
**	CDP Sor	ting					
*CALL	SORT	45	8101				
MAJOR	CDP	NORMAL					
MINOR	SOFFSET	NORMAL					
**	Write D	ata on D	isk				
*CALL	DSKWRT	Cdp.dsk					
*END							

APPENDICE-4: ANALISI DI VELOCITA' PRELIMINARI

*JOB	CROP	M6A							
*CALL	IN	17000							
SRCHSTR									
/disk4/vferrante/CROP/M6A/*									
FILNAM									
(ieee)/d	disk4/vf	errante/	CROP/M6A	/M6A_Cdp	-nosphdi	v.dsk			
ORDER	FILE			_	_				
CATNAM									
M6A Cdp	.dsk								
RANGE	189	11108	1	1					
**	Velocit	v Analis	vs						
*CALL	VELDEF	cdp	-		VRMS2		M6A		
HANDVEL	301	1							
736	1525	928	1546	1112	1559	1288	1591		
1544	1628	1848	1725	2136	1809	3296	2263		
3880	2521	4488	2799	5432	3220	6008	3479		
6536	3661	7656	4072	8448	4316	9632	4649		
10536	4897	11504	5132	12872	5417	14408	5703		
16984	6099								
HANDVEL	401								
608	1526	760	1534	992	1543	1136	1560		
1488	1636	1768	1728	2328	1903	3296	2263		
3880	2521	4488	2799	5432	3220	6008	3479		
6536	3661	7656	4072	8448	4316	9632	4649		
10536	4897	11504	5132	12872	5417	14408	5703		
16984	6099								
HANDVEL	10901								
4608	1534	4712	1542	4760	1550	4816	1557		
4896	1573	4960	1580	5064	1588	5160	1604		
5240	1604	5648	1673	5808	1720	6224	1891		
6512	1959	6816	2083	7040	2185	7344	2304		
7704	2459	8136	2660	8464	2830	9024	3095		
10520	3699	11424	4056	12296	4357	13096	4609		
14632	4993	16992	5507						
*END									

APPENDICE-5: CORREZIONE DI NMO E DMO

```
*JOB CROP M6A
*CALL IN
             17000
SRCHSTR
/disk4/vferrante/CROP/M6A/*
FILNAM
/disk4/vferrante/CROP/M6A/M6A Cdp.dsk
ORDER FILE
RANGE 189
             11108 1
                           1
** ---- NMO Applied
*CALL NMO VRMS2 M6A
                          NOMUTE
** ---- Sorting Back to Shot
*CALL SORT 180 8101
MAJOR shot
MINOR soffset
** ---- DMO Correction Applied
*CALL SHOTDMO 25 60
LIMITS 150 4625
                            500
** ---- Sorting Back in CDP
*CALL SORT 45 8101
MAJOR cdp
MINOR soffset
** ---- NMO Removal
*CALL NMO VRMS2 M6A NMOREM
** ---- Write Data on Disk
*CALL DSKWRT M6A_CdpDmo.dsk
*END
```

APPENDICE-6: ANALISI DI VELOCITA' PIU' ACCURATE DOPO LA CORREZIONE DI DMO

*JOB	CROP	МбА					
*CALL	IN	17000					
SRCHSTR							
/disk4/v	vferrante	e/CROP/M	6A/*				
FTLNAM		-, ,					
/disk4/v	vferrante		5A/M6A Co	doDmo dsl	<i>c</i>		
**	Velocity	v Analis	vs after		rection		
* СЛТТ	VEIDEE	CDD	ys arcer	DHO COI	VDMO		Мбл
"CALL	VELDEF	CDP			V DIMO		MOA
HANDVEL	300	1070	1 6 0 0	1 45 6	1 6 2 0	1050	1000
640	1529	1072	1602	1456	1639	1856	1822
2336	2164	2632	2310	4024	2774	4752	3055
5680	3384	6408	3616	7368	3900	8824	4309
9928	4573	10784	4755	12416	5055	13792	5282
15280	5504	16992	5777				
HANDVEL	11000						
4600	1539	4736	1539	4864	1550	5056	1562
5200	1574	5344	1597	5584	1679	5944	1801
6288	1937	6688	2105	6952	2238	7240	2370
7752	2586	8112	2745	8512	2900	9067	3104
10072	2000	10061	2725	11600	2000	12520	1267
12406	3430 4507	140004	J / J J 4 7 1 1	1 5 1 5 0	4004	16000	4207 E200
13496	452/	14232	4/11	19192	4932	10992	5309

HANDVEL	11050						
4600	1539	4736	1539	4864	1550	5056	1562
5200	1574	5344	1597	5584	1679	5944	1801
6288	1937	6688	2105	6952	2238	7240	2370
7752	2586	8112	2745	8512	2900	9064	3104
10072	3456	10864	3735	11688	4004	12520	4267
13496	4527	14232	4711	15152	4932	16992	5309
*END							

APPENDICE-7: STACK

*JOB	CROP	M6A										
*CALL	IN	17000										
SRCHSTR												
/disk4/v	vferrante		5A/*									
FTLNAM	. LOLL dires	0, 01001 / 11	5117									
/disk4/m	oferrant		53/M63 C	doDmo del	7							
OPDEP	FILE											
PANCE	189	11108	1	1								
**		liod	T	T								
* ~ 1 1		VDMO	MGD	NOMUTE								
*CALL		VDMO	MoA	NOMOIE								
* ~	Excerna.	I OIIset	Mucing	1.0								
^CALL	MUIE	сар	SEQNO	10								
ON	300	1.0	0010	1.4	1 6 0 4	1.0	1110					
1	2992	10	2312	14	1624	16	1112					
17	320	28	304									
ON	400											
1	2520	19	2056	20	1440	22	1432					
23	1184	25	384	45	384							
ON	11000											
1	5296	6	5104	8	4496	15	3496					
42	3496	45	3496									
**	Interna	l Offset	Muting									
*CALL	MUTE	cdp	SEQNO	16								
OFF	365											
1	17000	34	17000	35	1000	45	968					
OFF	400											
1	17000	34	17000	35	1072	45	1056					
OFF	11000											
1	17000	18	16992	19	9120	28	9072					
34	16992	35	9128	45	9104							
**	CDP Sta	ck										
*CALL	STACK	45										
TAPER	25											
EOUAL	CDP	OFFSET	150	4625								
GATES	189	011011	100	1020								
0	17000	0	17000									
GATES	11108	0	1,000									
0	17000	0	17000									
· **	Write D	ata on D	iek									
* СЛТТ	DCKMDT	MGA C+ ~		- k								
*END	DOWMET	MUA_SLd		21								
UNU												

APPENDICE-8: TIME MIGRATION

*JOB CROP M6A *CALL IN 17000 SRCHSTR /disk4/vferrante/CROP/M6A/* FILNAM /disk4/vferrante/CROP/M6A/M6A_Stack-DMO.dsk ORDER FILE RANGE 189 11108 1 1 ** ---- Time Migration Applied *CALL MIGFX 12.5 11108 2 62.5 32 87 TIME VMIG3 200 200 ** ---- Write Data on Disk *CALL DSKWRT M6A_StkDMO_Migfx_vel50.dsk *END

APPENDICE-9: TIME VARIANT FILTER, SECTION BALANCING, AGC AND PLOTTING

*JOB	CROP	M6A											
*CALL	IN	17000											
SRCHSTR													
/disk4/	/disk4/vferrante/CROP/M6A/*												
FILNAM	FILNAM												
/disk4/vferrante/CROP/M6A/M6A_StkDMO_Migfx_Vel50.dsk													
ORDER	FILE												
RANGE	189	11108	1	1									
**	Time Var	riant Fi	lter 1 Aj	pplied									
*CALL	FILTER	cdp											
KEYDEF	307												
BAND													
504		5	10	44	56								
744		4	8	32	44								
1744		3	6	24	32								
3744	17000	2	4	16	24								
KEYDEF	658												
BAND													
800		5	10	44	56								
1064		4	8	32	44								
2064		3	6	24	32								
4064	17000	2	4	16	24								
KEYDEF	11077												
BAND													
4576		5	10	44	56								
5232		4	8	32	44								
6232		3	6	24	32								
8232	17000	2	4	16	24								
**	Section	Balanci	ng										
*CALL	BALANCE	cdp	cdp	189	11108								
GATES	189	1											
0	17000	0	17000										
GATES	11108	1											
0	17000	0	17000										

ىلە بلە	N +		Cast and 1	3			
**	Automat	ic Gain	Control	Appiied			
*CALL	AGC	500					
**	Water L	ayer Mut	ing				
*CALL	MUTE	cdp	CDP	0			
ON	189						
189	424	255	448	275	472	312	496
357	528	396	576	443	624	474	640
503	656	537	680	578	720	620	752
655	784	682	840	708	928	720	984
10399	4568	10643	4576	10859	4576	11105	4576
**	Plottin	a					
*CALL	SECPLOT	2	VA	200	1		0
GAIN	1.75						
PLOTOPT	010400						
TTTLE	Line M6	A Time N	ligration	r			
LABEL	CDP	100	1	shot	100		
TRANGE	0	17000	-	5110 0	100		
SETAMP	0	1,000					
*END							
THD.							

APPENDICE-10: MULTIPLE ATTENUATION VIA PREDICTIVE DECONVOLUTION (BASED ON WATER DEPTH)

*JOB	CROP	M6A											
*CALL	IN	17000											
SRCHSTR													
/disk4/	/disk4/vferrante/CROP/M6A/*												
FILNAM	FILNAM												
/disk4/	disk4/vferrante/CROP/M6A/M6A Cdp.dsk												
ORDER	FILE		_	-									
RANGE	189	11108	1	1									
**	NMO App	lied											
*CALL	NMO	VRMSNEW	1M6A	NOMUTE									
**	Externa	l Offset	Muting										
*CALL	MUTE	cdp	SEQNO	8									
ON	400												
1	5728	19	3608	21	3392	25	2800						
26	1992	31	824	35	16	45	0						
ON	10900												
1	6464	10	4176	11	4176	13	4176						
45	4168												
ON	11000												
2	7000	4	6336	8	4168	10	4176						
11	4176	13	4176	45	4168								
**	Water D	epth Hea	der Valu	e Assign	ment								
*CALL	WDEPTH	cdp	1500										
HAND	189												
(CDP)	(TIME)	(CDP)	(TIME)	(CDP)	(TIME)	(CDP)	(TIME)						
189	424	255	448	275	472	312	496						
357	528	396	576	443	624	474	640						
503	656	537	680	578	720	620	752						
655	784	682	840	708	928	720	984						
\cdot · ·													
• • •													

10106	4528	10131	4520	10166	4528	10195	4536
10220	4504	10244	4544	10293	4560	10340	4560
10220	4568	10643	4576	10255	4500	11105	4500
**	Predict	ive Deco	nvolutio	n Applie	4070 A	11105	4370
*CATT	DECONA	adr		п мрртте	u		
VEVDEE	265	1	sequo 15				
CAD	202	1 MDEDTU	40	0.2			
GAP	200	NDEPIH 0	16000	0.2	17000	0	17000
**	DC Biag	U Bomorra l	10000	0	17000	0	17000
*****	DC BIAS		17000				
^CALL	DEBIAS			o Formali			
*****	Selsmic	Traces	Ampiicua		zacion		
^CALL	BALANCE	cap		T	45		
GAIES	365		17000				
0 ++			1/000				
	CDP Sta	CK					
*CALL	STACK	45					
TAPER	25		1 5 0	4605			
EQUAL	1 0 0		150	4625			
GATES	189	0	1 - 0 0 0				
0	1/000	0	1/000				
**	Write Da	ata on D	lsk				
*CALL	DSKWRT	M6A_WDE	PTH_Stk.	dsk			
**	Time Va:	rian Fil	ter Appl	ied			
*CALL	FILTER	cdp					
KEYDEF	307						
BAND							
504		5	10	44	56		
744		4	8	32	44		
1744		3	6	24	32		
3744	17000	2	4	16	24		
**	Section	Balanci	ng				
*CALL	BALANCE	cdp	cdp	189	11108		
GATES	189	1					
0	17000	0	17000				
**	Automat	ic Gain	Control				
*CALL	AGC	1000					
**	Plotting	g					
*CALL	SECPLOT		VA	200	1		0
*END							

APPENDICE-11: MULTIPLE ATTENUATION VIA MULTIPLE ENERGY FILTERING

*JOB	CROP	МбА							
*CALL	IN	17000							
SRCHSTR									
/disk4/v	vferrant	e/CROP,	/M6A/*						
FILNAM									
/disk4/	vferrant	e/CROP,	/M6A/M6A_0	CdpDmol.	dsk				
ORDER	FILE								
RANGE	10698	10701	1	1					
**	Forward	Slant	Stack App	plied:it	t stacks	each er	semble input	to the	
program	along a	user-s	specified	number	of dips	in the	slant stack,	$\tau - p$,	domain.
*CALL	SLNFOW	-680	40	180	128				
**	Low Vel	ocity I	Events Mut	ting					
*CALL	MUTE	CDP	IRAY	0					
OFF	9000								
	2000								

-120 7200 -225 6112 -161 8016 -88 8832 10904 -76 9408 -68 10088 -60 -56 11648 13384 -48 -36 16992 ** ---- Inverse Slant Stack Applied: transforms the data back into the Space-Time domain *CALL SLNINV 45 ** ---- NMO Correction of Multiple Reflections Applied *CALL NMO VMULT M6A NMOAPP ** ---- Filtering Flat Events via Karhunen-Loewe Transform *CALL KLTRANS REJECT ** ---- NMO Correction of Multiple Reflections Removal *CALL NMO VMULT M6A NMOREM *END